

DATI ANAGRAFICI

Nome e cognome: Michele Martinelli

ISTRUZIONE E FORMAZIONE

- Date (da – a) Novembre 2014 – in corso
 - Nome e tipo d'istituto INFN – Istituto Nazionale di Fisica Nucleare
 - Corso di studi **Dottorato di ricerca** in Informatica
 - Principali materie Ottimizzazione di Linux Device Driver per custom PCIe NIC, hardware software co-design
-

- Date (da – a) gennaio 2010 - dicembre 2012
 - Nome e tipo d'istituto Università "La Sapienza" di Roma
 - Principali materie Programmazione, robotica, intelligenza artificiale, networking, sistemi centrali e distribuiti, GIS (con certificazione ESRI Italia), project management (con certificazione ISIPM-base).
 - Titolo della tesi "Integrazione di sensori sonar per underwater SLAM"
 - Qualifica conseguita **Laurea specialistica in informatica. Votazione 110/110 con lode**
La tesi è risultata vincitrice del premio nazionale di laurea AICA/CINI/CNIT 2013
-

- Date (da – a) settembre 2006 - dicembre 2009
 - Nome e tipo d'istituto Università "La Sapienza" di Roma
 - Principali materie Fondamenti matematici e fisici, programmazione, database, sistemi operativi, reti e sicurezza.
 - Titolo della tesi "Costruzione di un robot per la navigazione landmark-based con fotocamera omnivison"
 - Qualifica conseguita **Laurea triennale in informatica**
-

- Date (da – a) 2001-2006
 - Nome e tipo d'istituto ITIS B. PASCAL – liceo scientifico
 - Qualifica conseguita **Diploma di Liceo scientifico. Votazione: 99/100**
-

ESPERIENZA LAVORATIVA

- Date (da – a) 14/9/2013 – in corso
 - Ente **INFN (Istituto Nazionale di Fisica Nucleare)**
 - Tipo di contratto Assegno di ricerca
 - Tipo di contratto e principali mansioni Sviluppo di Linux Device Driver e librerie di comunicazione per interfaccia di rete dedicata.
-

- Date (da – a) 1/7/2013 – 11/9/2013
 - Ente **Nexse - Wsense**
 - Tipo di contratto Contratto a progetto in ambito reti di sensori (WSN)
 - Tipo di contratto e principali mansioni Realizzazione di un sistema prototipale (sia hardware che software) di monitoraggio per il trasporto e la valorizzazione di beni artistici e sommersi basato su device MagoNode.
-

- Date (da – a) 1/1/2013 – 30/6/2013
 - Ente **CINI - Consorzio Interuniversitario Nazionale per l'Informatica**
 - Tipo di contratto Contratto a progetto - *Ricercatore junior in ambito reti di sensori (WSN)*
 - Tipo di contratto e principali mansioni Sviluppo di soluzioni hardware e software per l'integrazione di sensori (come microcamere e rilevatori di movimento) su piattaforme embedded (Alix e TelosB).
-

- Date (da – a) 1/12/2011 - 26/11/2012
 - Azienda **ENEA - Ente per le Nuove tecnologie l'Energia e l'Ambiente**
 - Tipo di impiego Tirocinio finalizzato alla stesura della tesi di laurea specialistica
 - Principali mansioni e responsabilità Acquisizione di nozioni teoriche e pratiche sulla robotica, sull'utilizzo dei sensori in ambito underwater e sulle problematiche di comunicazione e localizzazione sottomarina per AUV.
-

- CAPACITÀ E COMPETENZE
TECNICHE
- OTTIMA CONOSCENZA DI C/C++ E JAVA.
 - HO UTILIZZATO ANCHE PHP, SQL, JSP, HTML, PYTHON, LATEX, EAGLE CAD.
 - SISTEMI OPERATIVI: GNU/LINUX, WINDOWS, MAC OSX, APPLE IOS.
 - OTTIMA CONOSCENZA DI SISTEMI EMBEDDED QUALI GUMSTIX, FOXBOARD, ARDUINO, MICRONCONTROLLORI PIC, RASPBERRY, ALIX. OTTIMA CONOSCENZA DI OPENCV.
- CAPACITÀ E COMPETENZE
RELAZIONALI
- SONO UNA PERSONA DAL CARATTERE PRAGMATICO, DINAMICO E DETERMINATO. SONO APERTO ALLE NUOVE ESPERIENZE E HO VOGLIA DI IMPARARE. ATTUALMENTE SONO IMPIEGATO ALL'ISTITUTO NAZIONALE DI FISICA NUCLEARE ALL'INTERNO DEL GRUPPO APE, DOVE COLLABORO CON ALTRE 10 PERSONE ALLO SVILUPPO DI APENET+, UNA SCHEDA DI RETE CUSTOM BASATA SU FPGA E DEDICATA AL CALCOLO AD ALTE PRESTAZIONI E AL PROGETTO NANET PER LO SVILUPPO DI UNA SCHEDA DI ACQUISIZIONE DATI IN AMBIENTI CON STRETTI VINCOLI DI REAL-TIME.
- CAPACITÀ E COMPETENZE
- AMANTE DELL'ELETTRONICA, DELLA ROBOTICA E DEL MODELLISMO. HO MATURATO ESPERIENZA NELLA PROGRAMMAZIONE DI ARDUINO ATTRAVERSO LE MIE ESPERIENZE LAVORATIVE IN AMBITO MICROCONTROLLORI E PER HOBBY ATTRAVERSO LA COSTRUZIONE DI VARI QUADRICOTTERI DEDICATI ALLE RIPRESE AEREE E BASATI SU PIATTAFORMA ARDUINO.
- PATENTI
- Motomunito
Patente A3 conseguita il 17/05/2006
Patente B conseguita il 09/01/2007

NOME E COGNOME (FIRMA)

